

(19) 日本国特許庁(JP)

再公表特許(A1)

(11) 国際公開番号
WO2005/099560

発行日 平成20年3月6日 (2008.3.6)

(43) 国際公開日 平成17年10月27日 (2005.10.27)

(51) Int. Cl.	F 1	テーマコード (参考)
A 6 1 B 1/04 (2006.01)	A 6 1 B 1/04 3 7 2	2 H 0 4 O
A 6 1 B 1/00 (2006.01)	A 6 1 B 1/00 3 O O D	4 C O 6 1
G O 2 B 23/24 (2006.01)	G O 2 B 23/24 A	
	G O 2 B 23/24 B	

審査請求 有 予備審査請求 未請求 (全 22 頁)

出願番号	特願2006-512325 (P2006-512325)	(71) 出願人	000000376
(21) 国際出願番号	PCT/JP2005/007011		オリンパス株式会社
(22) 国際出願日	平成17年4月11日 (2005.4.11)		東京都渋谷区幡ヶ谷2丁目4番2号
(31) 優先権主張番号	特願2004-116683 (P2004-116683)	(74) 代理人	100106909
(32) 優先日	平成16年4月12日 (2004.4.12)		弁理士 棚井 澄雄
(33) 優先権主張国	日本国 (JP)	(74) 代理人	100064908
			弁理士 志賀 正武
		(74) 代理人	100101465
			弁理士 青山 正和
		(74) 代理人	100094400
			弁理士 鈴木 三義
		(74) 代理人	100086379
			弁理士 高柴 忠夫
		(74) 代理人	100129403
			弁理士 増井 裕士

最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 内視鏡装置

(57) 【要約】

この内視鏡装置は、被検体の観察像を撮像する撮像素子と；把持可能な操作部を有する内視鏡と；撮像手段からの撮像信号を映像化して表示する映像表示装置と；操作部に設けられ、映像表示装置を、操作部の長手軸または前記長手軸と略平行な軸を中心として回動可能に支持する第1の支持部と；映像表示装置に表示された被検体の像を、映像表示装置の画面に略直交する軸を中心として回転させる映像回転手段と；を備える。

【特許請求の範囲】**【請求項 1】**

被検体の観察像を撮像する撮像手段と；
把持可能な操作部を有する内視鏡と；
前記撮像手段からの撮像信号を映像化して表示する映像表示装置と；
前記操作部に設けられ、前記映像表示装置を、前記操作部の長手軸または前記長手軸と略平行な軸を中心として回動可能に支持する第 1 の支持部と；
前記映像表示装置に表示された前記被検体の像を、前記映像表示装置の画面に略直交する軸を中心として回転させる映像回転手段と；
を備える内視鏡装置。

10

【請求項 2】

請求項 1 に記載の内視鏡装置であって、
前記映像表示装置を前記操作部に対して回動させたときに、前記映像表示装置を回動させた方向および回動させた角度を検出する方向および角度検出手段をさらに備え、
前記映像回転手段は、前記映像表示装置に表示された前記被検体の像を、前記方向および角度検出手段によって検出された回動方向とは反対方向に、前記方向および角度検出手段によって検出された回動角度だけ回転させる。

【請求項 3】

請求項 1 または 2 に記載の内視鏡装置であって、
前記映像表示装置を、前記長手軸または前記長手軸と略平行な軸に対して垂直な軸を中心として回動可能に支持する第 2 の支持部をさらに備える。

20

【請求項 4】

請求項 1 から 3 のいずれか一項に記載の内視鏡装置であって、
前記第 1 の支持部は、前記操作部に対する前記映像表示装置の位置を任意に固定し、両者の相対位置を外部から意図的な働きかけがない限り維持することが可能である。

【請求項 5】

請求項 1 から 4 のいずれか一項に記載の内視鏡装置であって、
前記第 2 の支持部は、前記操作部に対する前記映像表示装置の位置を任意に固定し、両者の相対位置を外部から意図的な働きかけがない限り維持することが可能である。

30

【請求項 6】

請求項 1 から 5 のいずれか一項に記載の内視鏡装置であって、
前記映像表示装置を、前記長手軸または前記長手軸と略平行な軸を中心として回動方向に駆動する回動駆動手段をさらに備える。

【請求項 7】

請求項 1 に記載された内視鏡装置であって、
術者またはその他の者に操作される回転操作部を備え、
前記映像回転手段は、前記回転操作部に対する操作に従って、前記映像表示装置に表示された前記被検体の像を所定の方向に回転させる。

【請求項 8】

請求項 1 に記載された内視鏡装置であって、
前記映像表示装置に表示された前記被検体の像を記録する画像記録装置と；
前記映像表示装置に表示された前記被検体の像を、前記画像記録装置に、前記映像回転手段による操作以前の状態で記録するか、または前記映像回転手段による操作以後の状態で記録するかを選択する画像記録選択手段と；
をさらに備える。

40

【発明の詳細な説明】**【技術分野】****【0001】**

50

本発明は、映像表示装置が一体になって携帯に適した内視鏡装置に関する。

本願は、2004年4月12日に出願された特願2004-116683号について優先権を主張し、その内容をここに援用する。

【背景技術】

【0002】

医療分野や工業分野で広く用いられている内視鏡装置には、接眼部にあたる部分にケーブルを介して据え置き型のテレビモニタを接続し、内視鏡で得た像をCCDなどの撮像素子の受光部に結合させ、結合させた像を信号に変換し、信号に変換した像を離れた位置にあるテレビモニタにケーブルを介して供給し、その画面上に映像化して表示させるようにしたものがある。

10

また、内視鏡に、光源装置と、小型の液晶モニタなどの映像表示装置と、光源や撮像素子、液晶モニタを駆動するバッテリーとを搭載した内視鏡装置が提案されている（例えば、特許文献1～3参照）。上記従来の内視鏡装置において、映像表示装置は内視鏡の上部に設置されており、その画面に被検体の像が表示される。また、画面に表示された映像を、画面のフレームに対して回転させる画像処理表示装置が提案されている（特許文献4参照）。

【特許文献1】特開平10-127575号公報

【特許文献2】特開平11-9548号公報

【特許文献3】特開2000-116599号公報

【特許文献4】米国特許第6,636,254号公報

20

【発明の開示】

【発明が解決しようとする課題】

【0003】

術者は、内視鏡装置を使用して手技や検査を行う際、映像表示装置を見易くするために、映像表示装置の向きや角度を適宜変更することがある。例えば、映像表示装置を、画面に略直交する軸を中心として任意の角度だけ回転させると、映像表示装置の画面の向きはあまり変化しないが、画面自体は、画面に略直交する軸を中心として回転する。このような操作をした場合、術者や周囲の補助者からみると画面に表示された映像が傾いたようになり、操作を行う前とは映像の見え方が変わってしまうので、手技や検査を進めるうえで不具合が生じる可能性がある。

30

【0004】

本発明は上記の事情に鑑みてなされたものであり、術者や周囲の補助者が、画面に表示された被検体の像を良好に視認することができる内視鏡装置を提供することを目的としている。

【課題を解決するための手段】

【0005】

本発明の内視鏡装置は、被検体の観察像を撮像する撮像手段と；把持可能な操作部を有する内視鏡と；前記撮像手段からの撮像信号を映像化して表示する映像表示装置と；前記操作部に設けられ、前記映像表示装置を、前記操作部の長手軸または前記長手軸と略平行な軸を中心として回転可能に支持する第1の支持部と；前記映像表示装置に表示された前記被検体の像を、前記映像表示装置の画面に略直交する軸を中心として回転させる映像回転手段と；を備える。

40

【0006】

本発明の内視鏡装置においては、映像回転手段によって、映像表示装置の画面に表示された被検体の像を、画面に略直交する軸を中心として回転させることが可能である。そこで、術者が映像表示装置の向きや角度を変更することにより、画面自体が、画面に略直交する軸（操作部の長手軸または前記長手軸と略平行な軸にほぼ等しい）を中心として回転した場合は、映像表示装置の画面に表示された映像を、逆の方向に任意の角度だけ回転させる。こうすれば、画面自体は傾いていても、術者から見ると映像の見え方は映像表示装置の角度を変更する前と同じになる。したがって、手技や検査を進めるうえで不具合が生

50

じることではない。

【0007】

本発明の内視鏡装置は、前記映像表示装置を前記操作部に対して回動させたときに、前記映像表示装置を回動させた方向および回動させた角度を検出する方向および角度検出手段をさらに備え、前記映像回転手段は、前記映像表示装置に表示された前記被検体の像を、前記方向および角度検出手段によって検出された回動方向とは反対方向に、前記方向および角度検出手段によって検出された回動角度だけ回転させることが好ましい。

【0008】

本発明の内視鏡装置においては、術者が内視鏡の持ち方を変更したとき、操作部に対して映像表示装置を回動させた方向および回動させた角度を検出する。そして、映像表示装置に表示された被検体の像を、方向および角度検出手段によって検出された回動方向とは反対方向に、方向および角度検出手段によって検出された回動角度だけ回転させる。これにより、画面自体は傾いていても、映像の見え方は映像表示装置の角度を変更する前と同じになる。

【0009】

本発明の内視鏡装置は、前記映像表示装置を、前記長手軸または前記長手軸と略平行な軸に対して垂直な軸を中心として回動可能に支持する第2の支持部をさらに備えることが好ましい。

【0010】

本発明の内視鏡装置においては、術者が内視鏡の持ち方を変えて映像表示装置の向きが変化し、術者の視線が画面の視野角から外れたときに、映像表示装置を、長手軸または長手軸と略平行な軸に対して垂直な軸を中心として回動させ、術者の視線が画面の視野角に入るように調整することにより、画面に表示された映像をどのような状況でも見易くすることができる。

【0011】

本発明の内視鏡装置において、前記第1、および前記第2の支持部は、前記操作部に対する前記映像表示装置の位置を任意に固定し、両者の相対位置を外部から意図的な働きかけがない限り維持可能であることが好ましい。

【0012】

本発明の内視鏡装置においては、第1、第2の支持部によって、操作部と映像表示装置との相対位置が、外部から意図的な働きかけがない限り保持される。つまり、術者が意図的に映像表示装置に作用させたのではない力（例えば重力や、内視鏡装置をすばやく動かしたときに生じる慣性力）が作用しても、操作部と映像表示装置との相対位置が変わらず維持されるので、内視鏡装置が扱い易い。

【0013】

本発明の内視鏡装置は、前記映像表示装置を、前記長手軸または前記長手軸と略平行な軸を中心として回動方向に駆動する回動駆動手段をさらに備えることが好ましい。

【0014】

本発明の内視鏡装置においては、映像表示装置を、長手軸または長手軸と略平行な軸を中心として回動方向に駆動することが可能なので、内視鏡装置の操作性が向上する。

【0015】

本発明の内視鏡装置は、術者またはその他の者に操作される回転操作部を備え、前記映像回転手段は、前記回転操作部に対する操作に従って、前記映像表示装置に表示された前記被検体の像を所定の方向に回転させることが好ましい。

【0016】

本発明の内視鏡装置においては、回転操作部を操作すると、映像表示装置に表示された被検体の像を所定の方向に回転させることが可能である。これにより、術者または補助者等のその他の者が、自分たちが見易いように、映像表示装置に表示された被写体の像を任意に回転させることができる。

【0017】

本発明の内視鏡装置は、前記映像表示装置に表示された前記被検体の像を記録する画像記録装置と；前記映像表示装置に表示された前記被検体の像を、前記画像記録装置に、前記映像回転手段による操作以前の状態で記録するか、または前記映像回転手段による操作以後の状態で記録するかを選択する画像記録選択手段と；をさらに備えることが好ましい。

【0018】

本発明の内視鏡装置においては、画像記録装置に記録する画像を、映像回転手段による操作以前の状態で記録するか、または前記映像回転手段による操作以後の状態で記録するかを、術者または補助者等のその他の者が任意に選択することができる。

【発明の効果】

10

【0019】

本発明の内視鏡装置によれば、映像表示装置の角度を変更することにより、画面自体は傾いても、術者から見ると画面に表示された映像の見え方は映像表示装置の角度を変更する前と同じになる。したがって、画面に表示された被検体の像を良好に視認することができる。

【図面の簡単な説明】

【0020】

【図1】図1は、本発明の内視鏡装置の第1の実施形態を示す図であって、内視鏡装置を斜め上方から見た斜視図である。

【図2】図2は、第1の実施形態の内視鏡装置を、図1とは異なる方向から見た斜視図である。 20

【図3】図3は、第1の実施形態の内視鏡装置の内部構造を示す概略図である。

【図4】図4は、第1の実施形態の内視鏡装置の機能ブロック図である。

【図5】図5は、第1の実施形態の映像表示装置に表示される被検体の像を示す平面図である。

【図6】図6は、第1の実施形態の映像表示装置に表示される被検体の像を示す平面図である。

【図7】図7は、第1の実施形態の映像表示装置に表示される被検体の像を回転させる処理のフロー図である。

【図8】図8は、第1の実施形態の変形例を示す図であって、内視鏡装置の内部構造を示す概略図である。 30

【図9】図9は、第1の実施形態のもうひとつの変形例を示す図であって、映像表示装置を支持する部分の構造を示す概略図である。

【図10】図10は、本発明の内視鏡装置の第2の実施形態を示す図であって、内視鏡装置の主要部を示す分解斜視図である。

【図11】図11は、第2の実施形態の内視鏡装置の内部構造を示す概略図である。

【図12】図12は、本発明の内視鏡装置の第3の実施形態を示す図であって、映像表示装置を斜め上方から見た斜視図である。

【図13】図13は、第3の実施形態の内視鏡装置の内部構造を示す概略図である。

【図14】図14は、第3の実施形態の映像表示装置に表示される被検体の像を回転させる処理のフロー図である。 40

【図15】図15は、本発明の内視鏡装置の第4の実施形態を示す図であって、映像表示装置を斜め上方から見た斜視図である。

【図16】図16は、第4の実施形態の内視鏡装置の機能ブロック図である。

【図17】図17は、第4の実施形態の映像表示装置に表示される初期設定画面を示す平面図である。

【図18】図18は、本発明の上記の各実施形態以外の、本発明を適用可能な内視鏡装置の主要部を示す斜視図である。

【図19】図19は、同じく本発明の上記の各実施形態以外の、本発明を適用可能な内視鏡装置の主要部を示す斜視図である 50

【符号の説明】

【0021】

1：内視鏡、3、60、70、80：映像表示装置、4：撮像素子（撮像手段）、12：操作部、32：支持部（第1の支持部）、38：表示素子制御回路（映像表示制御手段）、43：スリップリング、44：エンコーダ（方向および角度検出手段）、45：ヒンジ部（第2の支持部）、53：回動摺動機構、42：モータ（回動駆動手段）、72：右回転ボタン（回転操作部）、73：左回転ボタン（回転操作部）、84：画像記録選択回路（画像記録選択手段）

【発明を実施するための最良の形態】

【0022】

10

＜第1の実施形態＞

本発明の第1の実施形態を図1から図7に示して説明する。

本実施形態の内視鏡装置は、図1から図3に示すように、主要な構成要素として、内視鏡1と、被検体を照らす照明光を発する光源装置2と、内視鏡1で得た被検体の像を映像化して表示する映像表示装置（映像表示装置）3とを備えている。

【0023】

内視鏡1は、先端を観察部位に挿入される挿入部11と、挿入部11の先端を湾曲操作するための操作部12とを備えている。また、内視鏡1には、後述するイメージガイド11bによって導かれた像（光）を受光するCCD等の撮像素子（撮像手段）4と、撮像素子4の受光部に結像する集光レンズ4aとが設けられている。挿入部11は、可撓性を有する細長い形状で、操作部12の一端に接続されており、先端に位置する硬質先端部16と、先端部16に連続して設けられた湾曲部17と、湾曲部17に連続して設けられて操作部12に接続された可撓部18とを備えている。先端部16には、照明光に照らされた被検体からの反射光による像を結像する対物レンズ19と、照明光を出射する照明窓16aとが設けられている。湾曲部17および可撓部18には、光源装置2から先端部16に照明光を導くライトガイド11aと、対物レンズ19に結像された像を撮像素子4に導くイメージガイド11bとが内蔵されている。なお、撮像素子4は、後述する先端部16に設けられる場合がある。

20

【0024】

操作部12は、術者が内視鏡1を把持するための把持部10と、挿入部11に通された2本のワイヤ11cを介して湾曲部17を所望の方向に湾曲させるための湾曲操作レバー20とを備えている。把持部10は、棒状で親指とその他の指とで包み込むように握ることができる形に形成されている。把持部10には、体液等の液体を吸引するための吸引口金13と、鉗子等の処置具を挿入するための鉗子挿入口14と、内視鏡1の水漏れ検査時に内視鏡1内部に空気を送るための通気口金15とが設けられている。吸引口金13には、図示しないチューブを介して吸引装置が接続されるようになっており、吸引装置を作動させることによって吸引口金13を通じて体液等を吸引することができる。通気口金15には、図示しないチューブを介して給気装置を接続することが可能であり、給気装置を作動させることによって通気口金15を通じて内視鏡1に空気を送り込み、内視鏡1内部の水漏れ検査を行うことができる。また、操作部12には、映像表示装置3に表示されている映像を後述する画像記録装置36に記録させる画像記録スイッチ36bが設けられている。

30

40

【0025】

湾曲操作レバー20は、把持部10を握った手の親指で操作できるように把持部10に隣接して設けられている。湾曲操作レバー20は、把持部10を掴んだ親指の腹で操作される先端部20aと、先端部20aの一端に繋がる基端部20bとからなるL字形で、操作部12に設けられた軸12aに基端部20bを軸支されて上下に揺動可能に支持されている。湾曲操作レバー20は、先端部20aを親指で上下に押し引きすることによって一方のワイヤ11cに張力を、他方のワイヤ11cに推力を作用させて湾曲部17を自在に湾曲させることができる。

50

【0026】

光源装置2は、光源ランプ21と、術者が任意に光源ランプ21を点灯／滅灯させるための手許スイッチ22と、光源ランプ21が発した照明光を集光する集光レンズ23とを備えている。また、光源装置2には、後述する給電ケーブル6を着脱可能に接続されるコネクタ2aが設けられている。光源ランプ21、手許スイッチ22およびコネクタ2aは、光源装置2に内蔵された給電ライン2bを介して直列に接続されている。光源ランプ21が発した照明光は、集光レンズ23によって集光され、ライトガイド11aに導かれて照明窓16aから出射され、体腔内を照明する。

【0027】

映像表示装置3は、操作部12の他端に、支持部（第1の支持部）32を介して支持されている。映像表示装置3は、被検体の観察像を映像化して表示させるLCDなどの表示素子35と、被検体の像を記録する画像記録装置36と、撮像素子4で撮像された被検体の像を信号化して出力する撮像素子制御回路37と、撮像素子制御回路37から出力された信号を映像化して表示素子35に表示させる表示素子制御回路（映像表示制御手段）38とを備えている。また、映像表示装置3には、内視鏡装置のON/OFFを行う起動スイッチ39が設けられている。

10

【0028】

映像表示装置3には、光源装置2、撮像素子、映像表示装置3の各部に電力を供給するバッテリー5が、交換可能に内蔵されている。バッテリー5は、繰り返し充電して使用することができる二次電池である。

20

【0029】

支持部32は、映像表示装置3を、操作部12の長手軸を中心として回動可能に支持している。支持部32は、映像表示装置3を支持する設置台41と、映像表示装置3を内視鏡1の軸線を中心として回動させるモータ（回動駆動手段）42と、設置台41およびモータ42の間に設けられて映像表示装置3と撮像素子4および光源装置2との電氣的接続を保つスリップリング43と、映像表示装置3の回動方向および回動角度を検出するエンコーダ（方向および角度検出手段）44とを備えている。

【0030】

表示素子制御回路38は、図4に示すように、撮像素子4によって取得された映像を、エンコーダ44によって検出された映像表示装置3の回動方向および回動角度に基づいて回転させる映像回転回路（映像回転手段）38bと、映像を表示素子35に合う映像信号に変換する後処理回路38cとを備えている。

30

【0031】

設置台41は、スリップリング43によって操作部12の長手軸を中心として回動可能に支持されている。映像表示装置3は、設置台41の一端に、ヒンジ部（第2の支持部）45を介して支持されている。映像表示装置3は、ヒンジ部45によって、操作部12の長手軸に垂直な軸を中心として回動可能に支持されており、映像表示装置3の画面の向きを変化させることができる。ヒンジ部45の内部には、映像表示装置3の画面の向きを変化させても、映像表示装置3とスリップリング43との電氣的な接続が保たれるように、フレキシブルプリント基板が内蔵されている。

40

【0032】

モータ42は、把持部10の内部に設けられている。モータ42が回転すると、スリップリング43に支持された設置台41は、操作部12の長手軸を中心として回動する。

【0033】

スリップリング43は、映像表示装置3を操作部12の長手軸を中心として回動させても、撮像素子4および光源ランプ21に対して給電を行うことができるように、バッテリー5と撮像素子4および光源ランプ21との電氣的接続を保つ。また、スリップリング43は、映像表示装置3を操作部12の長手軸を中心として回動させても、撮像素子4によって取得された映像信号を撮像素子制御回路37に伝送することができるように、撮像素子4と撮像素子制御回路37との電氣的接続を保つ。エンコーダ44は、映像表示装置3を

50

操作部 1 2 の長手軸を中心として回動させたときの回動方向および回動角度を検出して、表示素子制御回路 3 8 にこの回動方向および回動角度を伝達する。

【0034】

光源装置 2 は、後述する給電ライン 2 1 a を内包する給電ケーブル 6 を介して内視鏡 1 に接続されている。給電ケーブル 6 は、内視鏡 1 側に固定され、先端にはコネクタ 6 a が設けられている。コネクタ 6 a は、光源装置 2 のコネクタ 2 a に着脱可能に接続されている。

【0035】

バッテリー 5 と撮像素子 4 との間には、バッテリー 5 から撮像素子 4 に電力を供給する給電ライン 4 b が、スリップリング 4 3 を介して設けられている。バッテリー 5 とコネクタ 6 a との間には、バッテリー 5 から光源装置 2 に電力を供給する給電ライン 2 1 a が、スリップリング 4 3 を介して設けられている。

【0036】

表示素子 3 5 とバッテリー 5 との間には、表示素子 4 に電力を供給する給電ライン 3 5 a が設けられ、画像記録装置 3 6 とバッテリー 5 との間には、画像記録装置 3 6 に電力を供給する給電ライン 3 6 a が設けられている。また、撮像素子制御回路 3 7 とバッテリー 5 との間には、撮像素子制御回路 3 7 に電力を供給する給電ライン 3 7 a が設けられ、表示素子制御回路 3 8 とバッテリー 5 との間には表示素子制御回路 3 8 に電力を供給する給電ライン 3 8 a が設けられている。

【0037】

撮像素子 4 と撮像素子制御回路 3 7 との間には、撮像素子 4 で取得された映像信号を撮像素子制御回路 3 7 に伝送する信号ライン S 1 が、スリップリング 4 3 を介して設けられている。撮像素子制御回路 3 7 と表示素子制御回路 3 8 との間には、撮像素子制御回路 3 7 に入力された映像信号を表示素子制御回路 3 8 に伝送する信号ライン S 2 が設けられ、撮像素子制御回路 3 7 と画像記録装置 3 6 との間には、撮像素子制御回路 3 7 に入力された映像信号を画像記録装置 3 6 に伝送する信号ライン S 3 が設けられている。表示素子制御回路 3 8 と表示素子 3 5 との間には、表示素子制御回路 3 8 に入力された映像信号を表示素子 3 1 に入力する信号ライン S 4 が設けられ、スリップリング 4 3 と表示素子制御回路 3 8 との間には、エンコーダ 4 4 によって検出された映像表示装置 3 の回動方向および回動角度を表示素子制御回路 3 8 に入力する信号ライン S 5 が設けられている。

【0038】

上記のように構成された内視鏡装置においては、映像表示装置 3 が、支持部 3 2 を介して内視鏡 1 の上端に設置されている。そして、映像表示装置 3 を、支持部 3 2 によって操作部 1 2 の長手軸を中心として回動させることができる。さらに、映像表示装置 3 を、操作部 1 2 の長手軸に対して垂直な軸を中心として回動させることができる。これにより、術者は、内視鏡装置の操作中に、映像表示装置 3 の画面に表示された被検体の像を良好に視認することができない場合、術者または補助者が画面に表示された被検体の像を良好に視認できるように、映像表示装置の画面の向きや角度を任意に変更することができる。

【0039】

術者が映像表示装置 3 を回動させて角度を変更すると、画面自体が、画面に略直交する軸を中心として回転するので、画面に表示された映像も画面とともに回転する。例えば、図 5 に示すように、画面に表示された映像（アルファベットの「F」）が斜めに傾いてしまう。このような場合、表示素子制御回路 3 8 は、映像表示装置 3 に表示された被検体の像を、映像表示装置 3 が回動された方向とは逆方向に、回動された角度だけ回転させる。これにより、画面自体は傾いていても、術者から見ると映像の見え方は映像表示装置の角度を変更する前と同じになる。

【0040】

表示素子制御回路 3 8 では、図 7 に示す処理が実施される。起動スイッチ 3 9 が押下されてバッテリー 5 から各部に電力が供給されると、表示素子制御回路 3 8 は、表示素子 3 5 に被検体の像を表示させる（ステップ S 1）。次に、表示素子制御回路 3 8 は、操作部 1

2に対して映像表示装置3が回動されたか否かを判別する(ステップS2)。映像表示装置3が回動された場合、エンコーダ44が、映像表示装置3を回動させた方向および回動させた角度を検出する。そこで、表示素子制御回路38は、映像表示装置3に表示された被検体の像を、エンコーダ44によって検出された回動方向とは反対方向に、エンコーダ44によって検出された回動角度だけ回転させる(ステップS3)。例えば、図6に示すように、画面自体は傾いていても、画面に表示された映像は傾かずに正立する。映像表示装置3が回動されない場合、表示素子制御回路38は、ステップS2の処理を繰り返す。表示素子制御回路38は、起動スイッチ39が再度押下されてバッテリー5から各部への電力供給が断たれるまで、上記の処理を継続して実施する。

本実施形態の内視鏡装置においては、上記のような処理が行われるので、術者や補助者が手技や検査を進めるうえで不具合が生じることはない。 10

【0041】

本実施形態の内視鏡装置は、支持部32やヒンジ部45によって、操作部12と映像表示装置3との相対位置が、外部から意図的な働きかけがない限り保持される。つまり、術者が意図的に映像表示装置に作用させたのではない力、例えば重力や、内視鏡装置をすばやく動かしたときに生じる慣性力が作用しても、操作部12と映像表示装置3との相対位置が変わらず維持されるので、内視鏡装置が扱い易い。

【0042】

なお、本実施形態において、映像表示装置3は、操作部12の長手軸を中心として回動可能に支持されているが、操作部12の長手軸とほぼ平行な軸を中心として回動可能に支持されていてもよい。また、エンコーダ44の代わりに、2軸センサ、3軸センサ等の半 20
導体センサを使用してもよい。これらは、高性能でありながら非常に安価に入手可能であり、内視鏡装置の製品化においてメリットが大きい。なお、本発明では1軸方向の検出が可能であれば充分なので、2軸センサ、3軸センサを使用する場合はその中の1チャンネルのみを使用することになる。

【0043】

本実施形態においては、内視鏡1と光源装置2とが給電ケーブル6によって接続されているが、本発明の内視鏡装置は、上記の構造に限らず、例えば図8に示すように、内視鏡1と光源装置2とが一体となった構造を採用することも可能である。

【0044】

本実施形態においては、図9に示すように、映像表示装置3を操作部12の長手軸に直交する軸Lを中心として回動可能に支持するとともに、この軸Lにスリップリング43およびエンコーダ44を設け、さらに映像表示装置3を軸L回りに駆動するモータ42を設けてもよい。この例では、映像表示装置3を操作部12に対して回動させると、その回動方向および回動角度がエンコーダ44によって検出され、モータ42は、エンコーダ44によって検出された回動方向とは逆方向に、検出された角度だけ映像表示装置3を回動させる。 30

【0045】

＜第2の実施形態＞

本発明の第2の実施形態を図10および図11に示して説明する。なお、上記第1の実 40
施形態にて既に説明した構成要素には同一符号を付して説明は省略する。

上記第1の実施形態では、映像表示装置3が、設置台41を備える支持部32によって、操作部12の長手軸に対して回動可能に支持されている。これに対し第2の実施形態では、映像表示装置60が、支持部51によって、操作部12の長手軸を中心として回動可能に支持されるとともに、この軸に対して垂直な軸回りに摺動可能に支持されている。

【0046】

支持部51は、操作部12の上端に設けられたベース部52と、操作部12の長手軸を中心として回動可能であると共にこの軸に対して垂直な軸回りに摺動可能である回動摺動機構53とを備えている。

ベース部52は、操作部12の上端に形成された筒状の凸部55と、凸部55の中央に 50

設けられた筒状の回転軸 5 6 とで構成されている。

回転軸 5 6 の周面には、筒状ネジ 5 7 の内周面に形成された雌ネジと螺合する雄ネジが形成されている。回転軸 5 6 の中央には、後述する給電ライン 4 b、2 1 a および信号ライン S 1 を内包するケーブル 5 8 が通されている。

【0047】

回転摺動機構 5 3 は、椀状の部材であって、中央に貫通孔である長穴 5 3 A が形成されている。この長穴 5 3 A に回転軸 5 6 がはめ込まれ、長穴 5 3 A から突出した回転軸 5 6 に、筒状ネジ 5 7 が螺合され、ベース部 5 2 に筒状ネジ 5 7 が固定される。これにより、回転摺動機構 5 3 が、ベース部 5 2 の凸部 5 5 と、筒状ネジ 5 7 とに支持される。回転摺動機構 5 3 は、筒状ネジ 5 7 を中心として回転可能であり、さらに筒状ネジ 5 7 を通された長穴 5 3 A に沿って揺動可能である。この回転摺動機構 5 3 の上面に、映像表示装置 6 0 が固定される。これにより、映像表示装置 6 0 は、操作部 1 2 の長手軸に対して回転可能とすると共にこの軸に対して垂直な軸回りに摺動可能である。エンコーダ 4 4 は、筒状ネジ 5 7 に対する回転摺動機構 5 3 の回転方向および回転角度を検出する。

10

【0048】

上記のように構成された内視鏡装置においても、上述した第 1 の実施形態における内視鏡装置と同様に、術者または補助者は、表示素子 3 5 に用いられている液晶表示画面の視野角によらず常に良好に視認することができる。

【0049】

なお、本実施形態において、映像表示装置 6 0 は、支持部 5 1 によって、操作部 1 2 の長手軸を中心として回転可能に支持されているが、操作部 1 2 の長手軸とほぼ平行な軸を中心として回転可能に支持されていてもよい。また、上述した第 1 の実施形態と同様に、映像表示装置 6 0 の内部にモータを設け、このモータによって映像表示装置 6 0 を操作部 1 2 の長手軸またはこの長手軸にほぼ平行な軸を中心として回転させる構造であってもよい。

20

【0050】

＜第 3 の実施形態＞

本発明の第 3 の実施形態を図 1 2 から図 1 4 に示して説明する。なお、上記第 1 の実施形態にて既に説明した構成要素には同一符号を付して説明は省略する。

上記第 1 の実施形態では、映像表示装置 3 に表示された被検体の像が、エンコーダ 4 4 によって検出された映像表示装置 3 の回転方向とは反対方向に、エンコーダ 4 4 によって検出された回転角度だけ回転する。これに対し第 3 の実施形態では、術者または補助者等のその他の者が、映像表示装置 7 0 に表示された被検体の像を、所望の方向に所望の角度だけ回転させることが可能である。

30

【0051】

図 1 2 および図 1 3 に示すように、映像表示装置 7 0 の上面には、回転操作パネル 7 1 が設けられている。回転操作パネル 7 1 には、映像表示装置 7 0 に表示された被検体の像を右方向に回転させるための右回転ボタン（回転操作部）7 2 と、被検体の像を左方向に回転させるための左回転ボタン（回転操作部）7 3 とが設けられている。

【0052】

術者または補助者等のその他の者が、右回転ボタン 7 2 を押下すると、映像表示装置 3 に表示された被検体の像が右方向に回転し、左回転ボタン 7 3 を押下すると、映像表示装置 3 に表示された被検体の像が左方向に回転する。右回転ボタン 7 2 が押下されている限り、被検体の像は右方向に回転し続け、左回転ボタン 7 3 が押下されている限り、被検体の像は左方向に回転し続ける。ボタンを離すと、像の回転は停止する。

40

【0053】

表示素子制御回路 3 8 では、図 1 4 に示す処理が実施される。起動スイッチ 3 9 が押下されてバッテリー 5 から各部に電力を供給されると、表示素子制御回路 3 8 は、表示素子 3 5 に被検体の像を表示させる（ステップ S 1 1）。次に、表示素子制御回路 3 8 は、右回転ボタン 7 2 または左回転ボタン 7 3 が押下されているか否かを判別する（ステップ S 1

50

2)。いずれかのボタンが押下されている場合、表示素子制御回路38は、右回転ボタン72または左回転ボタン73のどちらが押下されているかを判別する(ステップS13)。右回転ボタン72が押下されている場合、表示素子制御回路38は、映像表示装置3に表示された被検体の像を右方向に回転させる(ステップS14)。左回転ボタン73が押下されている場合、表示素子制御回路38は、映像表示装置3に表示された被検体の像を左方向に回転させる(ステップS15)。表示素子制御回路38は、起動スイッチ39が再度押下されてバッテリー5から各部への電力供給が断たれるまで、上記の処理を継続して実施する。

【0054】

上記のように構成された内視鏡装置によれば、術者または補助者等のその他の者が、自分たちが見易いように、映像表示装置70に表示された被写体の像を任意に回転させることができる。

【0055】

なお、本実施形態においては、右回転ボタン72および左回転ボタン73の2つのボタンが設けられ、これら进行操作することによって左右両方向に像を回転させることができるが、右回転ボタン72のみが設けられ、このボタン进行操作することによって右方向にだけ像を回転させることができたり、左回転ボタン72のみが設けられ、このボタン进行操作することによって左方向にだけ像を回転させることができたりしても構わない。

【0056】

〈第4の実施形態〉

本発明の第4の実施形態を図15から図17に示して説明する。なお、上記第1の実施形態にて既に説明した構成要素には同一符号を付して説明は省略する。

図15に示すように、本実施形態の内視鏡装置の映像表示装置80の上面には、画像記録選択パネル81が設けられている。画像記録選択パネル81には、画像記録装置36への画像の記録状態を選択するための2つの選択ボタン82、83が設けられている。

【0057】

表示素子制御回路38は、図16に示すように、画像記録選択回路(画像記録選択手段)84を備えている。画像記録選択回路84は、映像表示装置80に表示素子35に表示された被検体の像を、画像記録装置36に、映像回転回路38bによる操作以前の状態で記録するか、または映像回転回路38bによる操作以後の状態での記録かを選択する。

【0058】

起動スイッチ39を押下して内視鏡装置を起動すると、映像表示装置80の画面には、図17に示すように、画像記録装置36への画像の記録状態の選択を求める初期設定画面が表示される。この初期設定画面には、「a. 表示装置のみ画像回転」と「b. 表示装置及び記録装置ともに画像回転」という2つのモードが表示される。(a.)のモードは選択ボタン82に、(b.)のモードは選択ボタン83にそれぞれ対応しており、選択ボタン82を押下すると(a.)のモードが選択され、選択ボタン83を押下すると(b.)のモードが選択される。

【0059】

選択ボタン82を押下して(a.)のモードを選択すると、映像表示装置3が回動された場合に映像表示装置80に被検体の像が反対方向に回動されて表示され、このときに画像記録装置36を作動させても、記録された画像は反対方向には回動されない状態で記録される。一方、選択ボタン83を押下して(b.)のモードを選択すると、映像表示装置3が回動された場合に映像表示装置80に被検体の像が反対方向に回動されて表示され、このときに画像記録装置36を作動させると、記録された画像は反対方向に回動された状態で記録される。

【0060】

本発明の内視鏡装置においては、画像記録装置36に記録する画像を、映像回転回路38bによる操作以前の状態で記録するか、または映像回転回路38bによる操作以後の状態での記録かを、術者または補助者等のその他の者が任意に選択することができる。

【0061】

なお、本実施形態においては、映像表示装置80に、選択ボタン82、83が表示素子35とは別に設けられているが、表示素子35がタッチパネル化され、画面上に選択ボタンが設けられていても構わない。また、初期設定を行わずに、内視鏡装置を操作している途中でも選択ボタン82、83を操作して設定を切り替えることができても構わない。

【0062】

本発明は上記実施形態に限定されるものではなく、本発明の趣旨を逸脱しない範囲において種々の変更を加えることが可能である。

例えば、図18に示すように、映像表示装置90を操作部12の長手軸に対して垂直な軸を中心として回動可能としてもよい。映像表示装置90は、内視鏡1と一体化されており、可撓性を有するフィルム状の表示素子91と、周面にこの表示素子91が取り付けられた円柱状のローレット92と、内部に設けられてローレット92を周方向に回動させる図示しないモータとを備えている。表示素子35、画像記録装置36、撮像素子制御回路37、表示素子制御回路38およびバッテリー5は、操作部12の内部に配置されている。

この映像表示装置90においては、モータを駆動させると、表示素子91がローレット92の周方向に移動する。これにより、表示素子91に表示される被検体の像がローレット92の円周方向に移動する。

【0063】

このように構成された内視鏡装置であっても、上述と同様に、術者または補助者は、表示素子91に用いられている液晶表示画面の視野角によらず被検体の像を常に良好に視認することができる。

なお、ローレット92の周面を覆うように表示素子91を設け、この表示素子91の一部にのみ被検体の像を表示させ、モータを駆動させることにより表示素子91による表示部位をローレット92の周方向に移動させてもよい。

【0064】

また、図19に示すように、映像表示装置100が、映像表示装置100の筐体101の周面に複数表示素子103が設けられていてもよい。映像表示装置100は、操作部12の上端に設置されており、ほぼ直方体の筐体101の内部に表示素子35と、画像記録装置36と、撮像素子制御回路37と、表示素子制御回路38と、バッテリー5とが設けられている。筐体101の側面のそれぞれには、図示しないヒンジ機構によって開閉自在に蓋体102が設けられている。蓋体102によって開閉される筐体101の側面には、表示素子103が設けられている。表示素子103は、表示素子35と同様に被検体の像を表示する。

【0065】

上記のように構成された内視鏡装置は、映像表示装置100が操作部12の長手軸に略平行もしくは一致する軸を中心として回動するように支持されてない。しかしながら、術者または補助者は、必要に応じて蓋体102を開いて、表示素子103に表示された被検体の像を観察することができる。したがって、術者または補助者は、表示素子35および表示素子103に用いられている液晶表示画面の視野角によらず被検体の像を常に良好に視認することができる。

【0066】

なお、側面に設けられた表示素子103は、それぞれが蓋体102を開いたときのみバッテリー5からの給電が行われ、被検体の像が表示されるようにしてもよい。このようにすることで、表示素子83による電力浪費を回避することができる。

【0067】

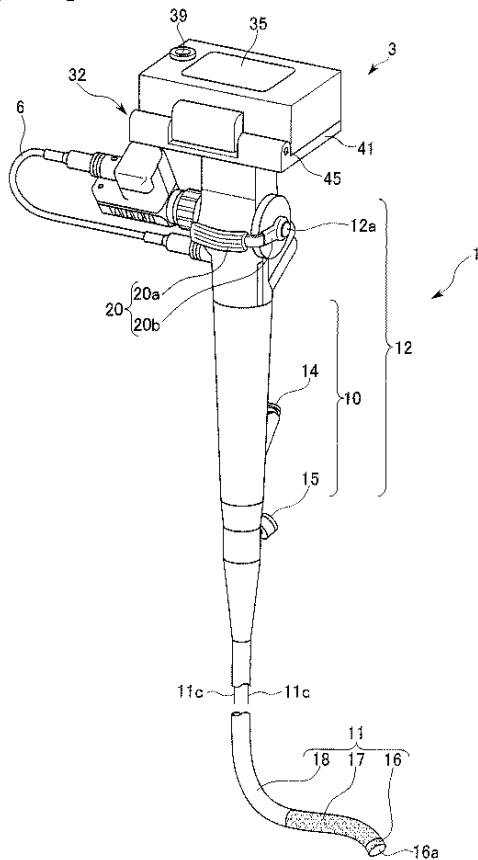
以上、本発明の好ましい実施形態を説明したが、本発明は上記の実施形態に限定されることはない。本発明の趣旨を逸脱しない範囲で、構成の付加、省略、置換、およびその他の変更が可能である。本発明は前述した説明によって限定されることはなく、添付のクレームの範囲によってのみ限定される。

【産業上の利用可能性】

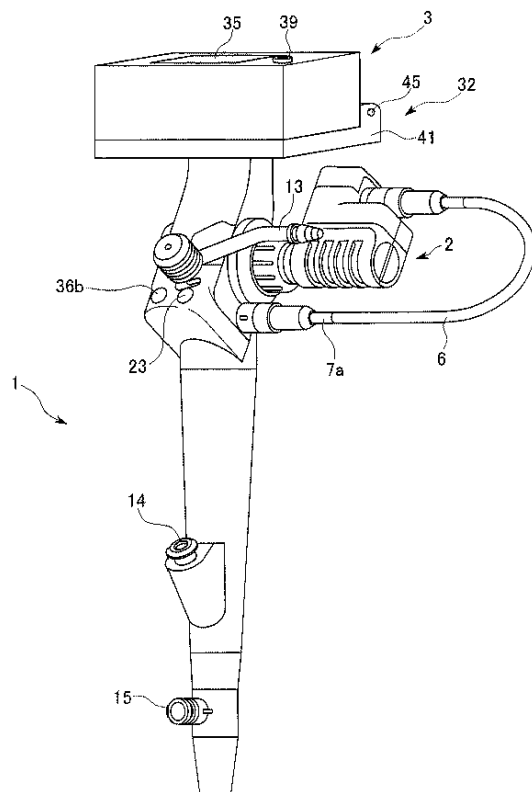
【0068】

本発明の内視鏡装置は、上記のような医療用だけでなく工業用にも好適に利用することが可能である。

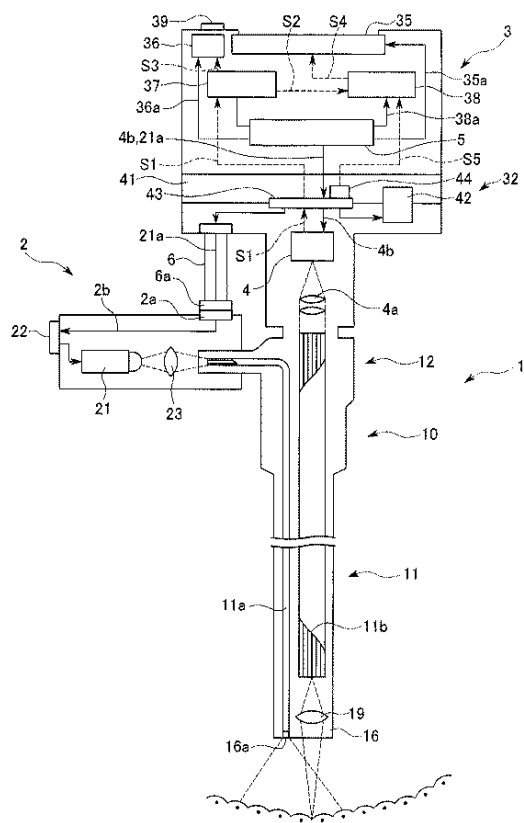
【図1】



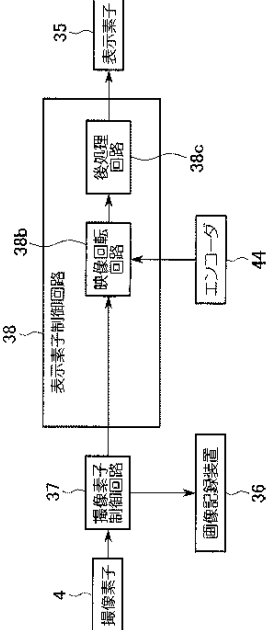
【図2】



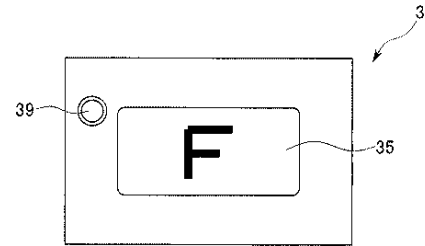
【図 3】



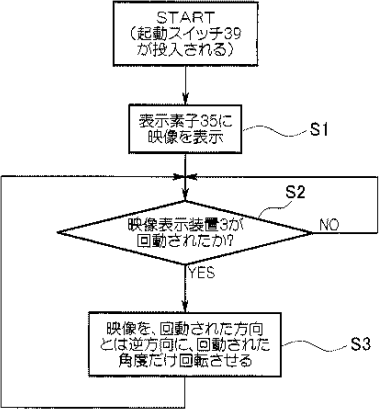
【図 4】



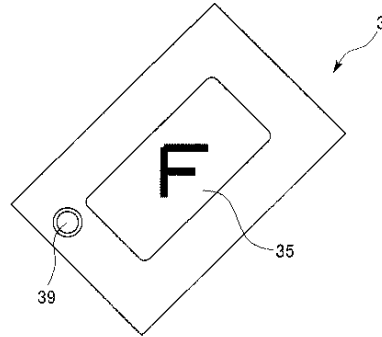
【図 5】



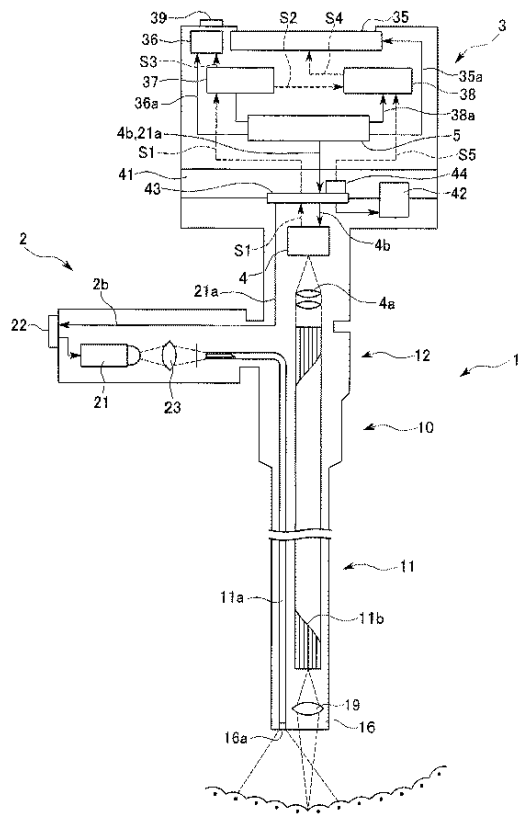
【図 7】



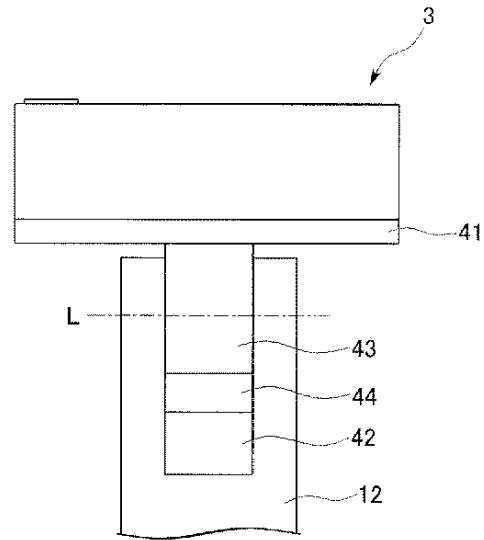
【図 6】



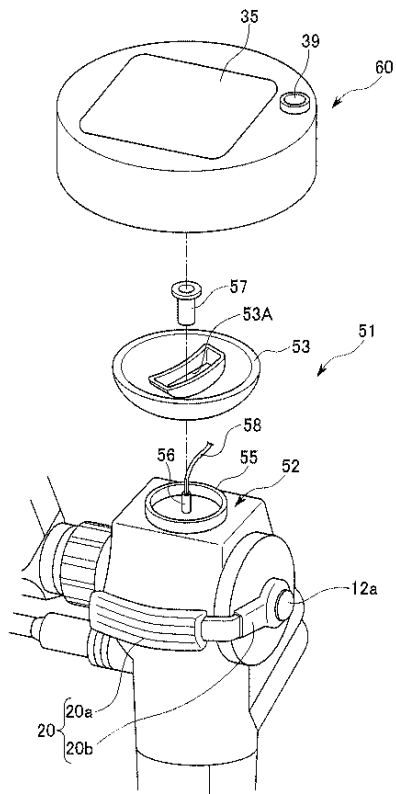
【図 8】



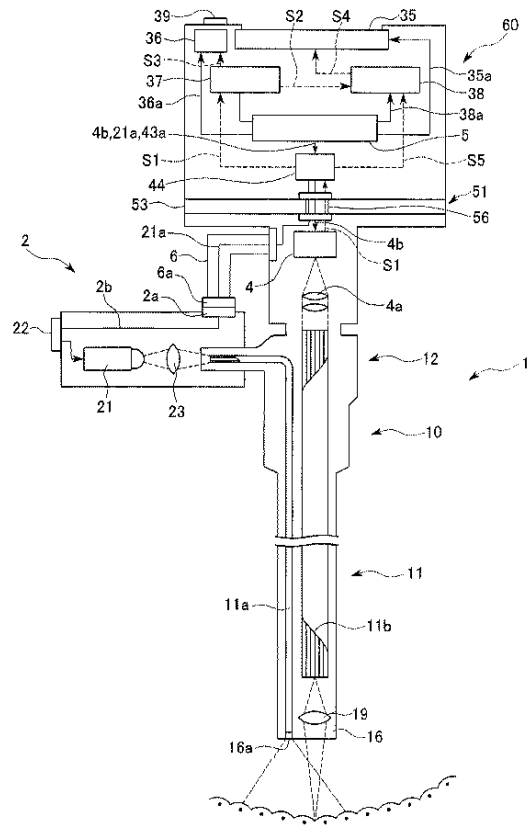
【図 9】



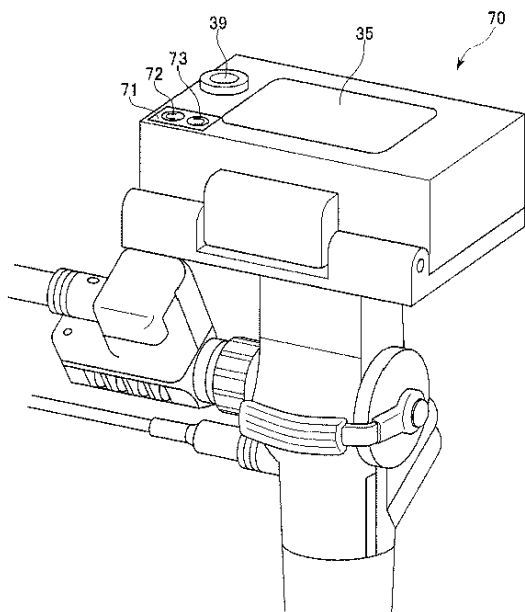
【図 10】



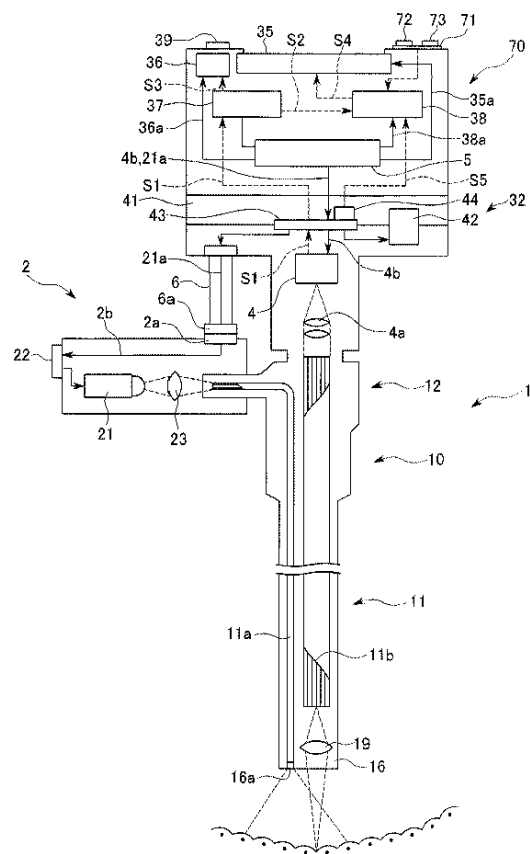
【図 11】



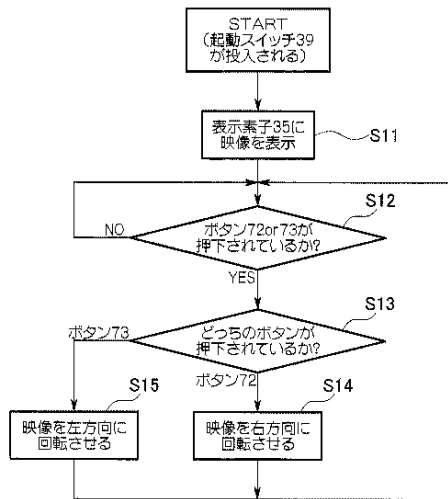
【図 1 2】



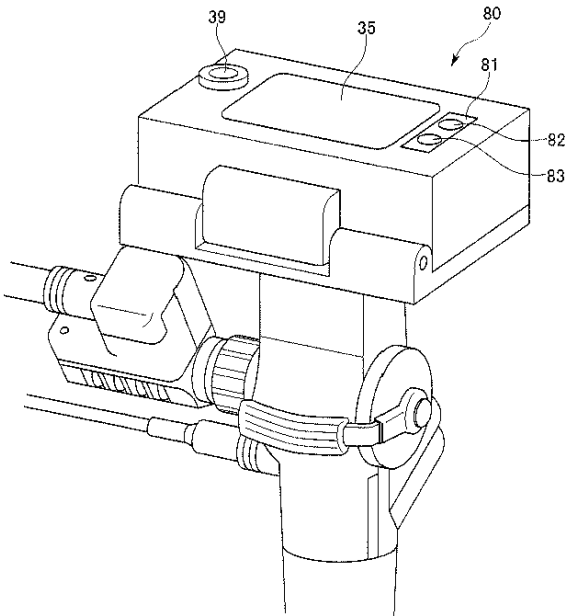
【図 1 3】



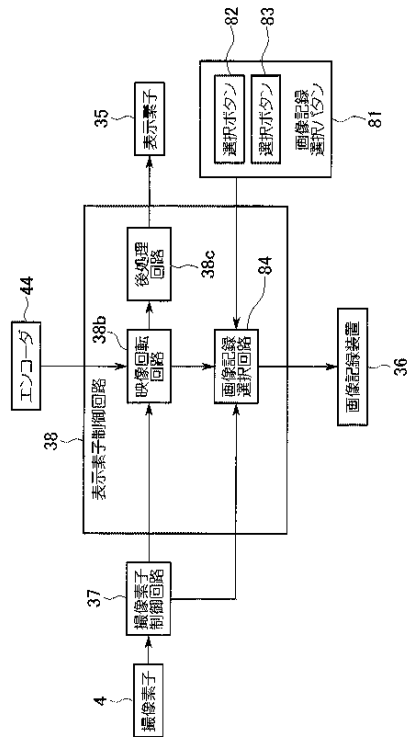
【図 1 4】



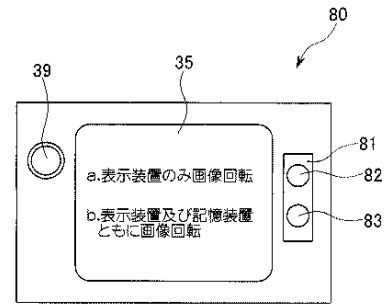
【図 1 5】



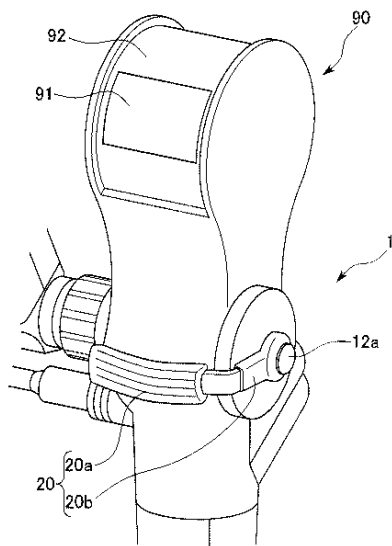
【図 16】



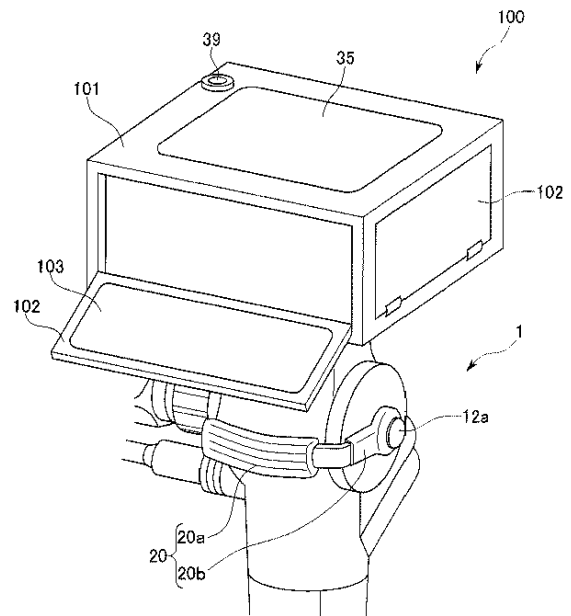
【図 17】



【図 18】



【図 19】



【国際調査報告】

INTERNATIONAL SEARCH REPORT		International application No. PCT/JP2005/007011												
A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER Int.Cl. ⁷ A61B1/04 According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC														
B. FIELDS SEARCHED Minimum documentation searched (classification system followed by classification symbols) Int.Cl. ⁷ A61B1/00-1/32 Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched Jitsuyo Shinan Koho 1922-1996 Toroku Jitsuyo Shinan Koho 1994-2005 Kokai Jitsuyo Shinan Koho 1971-2005 Jitsuyo Shinan Toroku Koho 1996-2005 Electronic data base consulted during the international search (name of data base and, where practicable, search terms used)														
C. DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT <table border="1"> <thead> <tr> <th>Category*</th> <th>Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages</th> <th>Relevant to claim No.</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>Y A</td> <td>JP 1-302216 A (Olympus Optics Co., Ltd.), 06 December, 1989 (06.12.89), Full text; Figs. 1 to 25 Full text; Figs. 1 to 25 (Family: none)</td> <td>1, 3-5 2, 6-8</td> </tr> <tr> <td>Y A</td> <td>US 6636254 B1 (Olympus Optics Co., Ltd.), 21 October, 2003 (21.10.03), Full text; Figs. 1 to 79 Full text; Figs. 1 to 79 (Family: none)</td> <td>1, 3-5 2, 6-8</td> </tr> <tr> <td>Y</td> <td>JP 11-9548 A (Fuji Photo Optical Co., Ltd.), 19 January, 1999 (19.01.99), Full text; Figs. 1 to 6 (Family: none)</td> <td>3, 5</td> </tr> </tbody> </table>			Category*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.	Y A	JP 1-302216 A (Olympus Optics Co., Ltd.), 06 December, 1989 (06.12.89), Full text; Figs. 1 to 25 Full text; Figs. 1 to 25 (Family: none)	1, 3-5 2, 6-8	Y A	US 6636254 B1 (Olympus Optics Co., Ltd.), 21 October, 2003 (21.10.03), Full text; Figs. 1 to 79 Full text; Figs. 1 to 79 (Family: none)	1, 3-5 2, 6-8	Y	JP 11-9548 A (Fuji Photo Optical Co., Ltd.), 19 January, 1999 (19.01.99), Full text; Figs. 1 to 6 (Family: none)	3, 5
Category*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.												
Y A	JP 1-302216 A (Olympus Optics Co., Ltd.), 06 December, 1989 (06.12.89), Full text; Figs. 1 to 25 Full text; Figs. 1 to 25 (Family: none)	1, 3-5 2, 6-8												
Y A	US 6636254 B1 (Olympus Optics Co., Ltd.), 21 October, 2003 (21.10.03), Full text; Figs. 1 to 79 Full text; Figs. 1 to 79 (Family: none)	1, 3-5 2, 6-8												
Y	JP 11-9548 A (Fuji Photo Optical Co., Ltd.), 19 January, 1999 (19.01.99), Full text; Figs. 1 to 6 (Family: none)	3, 5												
<input checked="" type="checkbox"/> Further documents are listed in the continuation of Box C. <input type="checkbox"/> See patent family annex.														
* Special categories of cited documents: "A" document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance "E" earlier application or patent but published on or after the international filing date "L" document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified) "O" document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means "P" document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed "T" later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the invention "X" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone "Y" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such documents, such combination being obvious to a person skilled in the art "&" document member of the same patent family														
Date of the actual completion of the international search 02 May, 2005 (02.05.05)		Date of mailing of the international search report 24 May, 2005 (24.05.05)												
Name and mailing address of the ISA/ Japanese Patent Office		Authorized officer Telephone No.												

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.

PCT/JP2005/007011

C (Continuation). DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT		
Category*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
A	JP 2000-116599 A (Olympus Optics Co., Ltd.), 25 April, 2000 (25.04.00), Full text; Figs. 1 to 9 (Family: none)	1-8
A	JP 2001-112704 A (Olympus Optics Co., Ltd.), 24 April, 2001 (24.04.01), Full text; Figs. 1 to 5 (Family: none)	1-8

国際調査報告		国際出願番号 PCT/JP2005/007011	
A. 発明の属する分野の分類 (国際特許分類 (IPC))			
Int. Cl ⁷ A61B 1/04			
B. 調査を行った分野			
調査を行った最小限資料 (国際特許分類 (IPC))			
Int. Cl ⁷ A61B 1/00-1/32			
最小限資料以外の資料で調査を行った分野に含まれるもの 日本国実用新案公報 1922-1996年 日本国公開実用新案公報 1971-2005年 日本国登録実用新案公報 1994-2005年 日本国実用新案登録公報 1996-2005年			
国際調査で使用した電子データベース (データベースの名称、調査に使用した用語)			
C. 関連すると認められる文献			
引用文献の カテゴリー*	引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示	関連する 請求の範囲の番号	
Y A	JP 1-302216 A (オリンパス光学工業株式会社) 1989. 12. 06 全文、第1-25図 全文、第1-25図 (ファミリーなし)	1, 3-5 2, 6-8	
Y A	US 6636254 B1 (Olympus Optics Co.Ltd.) 2003. 10. 21 全文、第1-79図 全文、第1-79図 (ファミリーなし)	1, 3-5 2, 6-8	
<input checked="" type="checkbox"/> C欄の続きにも文献が列挙されている。 <input type="checkbox"/> パテントファミリーに関する別紙を参照。			
* 引用文献のカテゴリー 「A」 特に関連のある文献ではなく、一般的技術水準を示すもの 「E」 国際出願日前の出願または特許であるが、国際出願日以後に公表されたもの 「L」 優先権主張に疑義を提起する文献又は他の文献の発行日若しくは他の特別な理由を確立するために引用する文献 (理由を付す) 「O」 口頭による開示、使用、展示等に関する文献 「P」 国際出願日前で、かつ優先権の主張の基礎となる出願			
国際調査を完了した日 02. 05. 2005		国際調査報告の発送日 24.05.2005	
国際調査機関の名称及びあて先 日本国特許庁 (ISA/J P) 郵便番号100-8915 東京都千代田区霞が関三丁目4番3号		特許庁審査官 (権限のある職員) 安田明夫 電話番号 03-3581-1101 内線 3290	

国際調査報告

国際出願番号 PCT/JP2005/007011

C (続き) . 関連すると認められる文献		
引用文献の カテゴリー*	引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示	関連する 請求の範囲の番号
Y	JP 11-9548 A (富士写真光機株式会社) 1999. 01. 19 全文、第1-6図 (ファミリーなし)	3, 5
A	JP 2000-116599 A (オリンパス光学工業株式会 社) 2000. 04. 25 全文、第1-9図 (ファミリーなし)	1-8
A	JP 2001-112704 A (オリンパス光学工業株式会 社) 2001. 04. 24 全文、第1-5図 (ファミリーなし)	1-8

フロントページの続き

(81)指定国 AP(BW, GH, GM, KE, LS, MW, MZ, NA, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), EA(AM, AZ, BY, KG, KZ, MD, RU, TJ, TM), EP(AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HU, IE, IS, IT, LT, LU, MC, NL, PL, PT, RO, SE, SI, SK, TR), OA(BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG), AE, AG, AL, AM, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, HR, HU, ID, IL, IN, IS, JP, KE, KG, KM, KP, KR, KZ, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LV, MA, MD, MG, MK, MN, MW, MX, MZ, NA, NI, NO, NZ, OM, PG, PH, PL, PT, RO, RU, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SM, SY, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, YU, ZA, ZM, ZW

(72)発明者 宮本 眞一

日本国東京都八王子市みなみ野5-2-3

(72)発明者 木内 英明

日本国東京都八王子市石川町2-9-4-24-307

(72)発明者 中村 剛明

日本国東京都日野市旭ヶ丘6-9-8

(72)発明者 渡邊 勝司

日本国東京都八王子市長房町2-4-1-17

Fターム(参考) 2H040 BA04 DA21 GA02 GA11

4C061 AA00 BB00 CC06 DD03 HH51 LL02 NN05 NN07 VV03 WW06

YY12

(注) この公表は、国際事務局(WIPO)により国際公開された公報を基に作成したものである。なおこの公表に係る日本語特許出願(日本語実用新案登録出願)の国際公開の効果は、特許法第184条の10第1項(実用新案法第48条の13第2項)により生ずるものであり、本掲載とは関係ありません。

专利名称(译)	内视镜装置		
公开(公告)号	JPWO2005099560A1	公开(公告)日	2008-03-06
申请号	JP2006512325	申请日	2005-04-11
[标]申请(专利权)人(译)	奥林巴斯株式会社		
申请(专利权)人(译)	奥林巴斯公司		
[标]发明人	宫本眞一 木内英明 中村剛明 渡邊勝司		
发明人	宫本 眞一 木内 英明 中村 剛明 渡邊 勝司		
IPC分类号	A61B1/04 A61B1/00 G02B23/24 A61B1/045		
CPC分类号	A61B1/0051 A61B1/00045 A61B1/00052 A61B1/045 A61B1/0669		
FI分类号	A61B1/04.372 A61B1/00.300.D G02B23/24.A G02B23/24.B		
F-TERM分类号	2H040/BA04 2H040/DA21 2H040/GA02 2H040/GA11 4C061/AA00 4C061/BB00 4C061/CC06 4C061/DD03 4C061/HH51 4C061/LL02 4C061/NN05 4C061/NN07 4C061/VV03 4C061/WW06 4C061/YY12		
代理人(译)	塔奈澄夫 正和青山		
优先权	2004116683 2004-04-12 JP		
其他公开文献	JP4365860B2		
外部链接	Espacenet		

摘要(译)

内窥镜装置包括用于拾取对象的观察图像的图像拾取元件，具有可被抓握的操作部分的内窥镜，用于从图像拾取装置可视化和显示图像拾取信号的图像显示装置，操作部分支撑图像显示装置的第一支撑部分，使得图像显示装置可围绕操作部分的纵向轴线或基本平行于纵向轴线的轴线旋转；以及第二支撑部分，其支撑显示在图像显示装置上的对象的图像围绕基本垂直于图像显示装置的屏幕的轴旋转。

【图 2】

